

29

5P

ТЕХНИЧЕСКАЯ
ДОКУМЕНТАЦИЯ

ИЗДАНИЕ 1980 ГОДА

М. 1980

Настоящая работа является развитием графового метода построения тестов [1, 2] для схем, изображаемых направленной сетью $G(E, V)$.

1. Пусть задана комбинационная схема, реализующая функцию $f(x_1, x_2, \dots, x_n)$. Пусть для схемы собрано на элементах типа И, ИЕ, ИЛИ, И — ИЕ, ИЛИ — ИЕ и т. д.

Элементы схемы и связи между ними образуют структурный направленный граф $\Gamma(e, v)$, у которого вершины изображаются элементами схемы, а направленные ребра — связи между элементами. Схема в зависимости от ее структуры соответствует графу типа дерева либо графу с контурами. Если схема отображается графом $\Gamma(e, v)$ с контурами, то путем отсечения вершин, из которых исходит более чем одно ребро, такой граф можно привести к подграфам типа дерева. Разложением графа $\Gamma(e, v)$ с контурами на подграфы типа дерева будем называть дальнейшее проведение отсечения.

По графу $\Gamma(e, v)$ можно проводить тесты методами, предложенными в [3, 4]. Основным недостатком этих методов является то, что проведение тестов осуществляется по какому-либо пути ионизированно, что не позволяет иногда получить минимальный тест для всей схемы. Для нахождения минимальных тестов, в которые входят наборов, существующих на различных путях, целесообразно перейти от графа $\Gamma(e, v)$ к сети $G(E, V)$.

Методика отображения $\Gamma(e, v)$ в $G(E, V)$ состоит из операции распределения всех элементов графа по ярусам (процесс упорядочения) и постепенного развертывания графа в сеть $G(E, V)$. Заметим, что при развертывании графа часто приходится использовать операцию инвертирования сети $G(E, V)$, полученную на предыдущих шагах развертывания, операция инвертирования производится только в плоском графе. Так как схема,

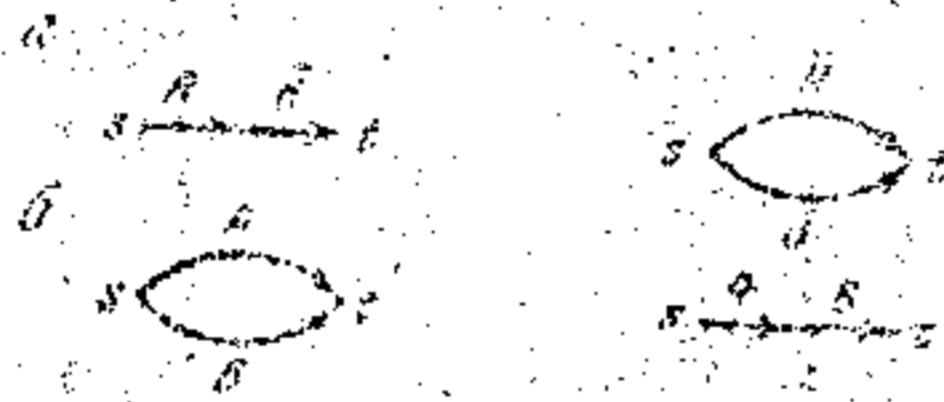


Рис. 1

изображаемая графом $\Gamma(e, v)$ типа дерева и построенная на элементах И, ИЛИ, ИЕ, И — ИЕ, ИЛИ — ИЕ, представляет собой схему, при проведении инвертирования не возникает затруднений. Если же схема имеет контуры, то сеть $G(E, V)$ в плоской сетевой форме не может быть построена. Порядок инвертирования вершин и порядок развертывания не имеют принципиального значения, поскольку в любом случае получается плоская сеть. Переход от схем, изображенных на элементах И — ИЕ, ИЛИ — ИЕ в сеть, может быть легко формализован. В таких схемах достаточно указать четность или нечетность яруса, на котором он находится. Степень яруса необходимо пронумеровать от входной вершины v . При таком описании двухходовой элемент ИЛИ — ИЕ изображается на нечетном ярусе в сетевой форме (рис. 1, б), а на четном ярусе — в сетевой форме (рис. 1, в). Каждый последующий элемент ИЛИ — ИЕ приведет объединение сетей построения

иногда заменяет катушку индуктивностью и конденсатором. Проверка работоспособности входов в двукратной сети. Тогда подсети второго порядка входят в общую сеть, как указано выше. Аналогичные рассуждения верны и для элементов M и HE .

Примеры графовых сетей, из которых можно находить тесты безобидных схем (а, б) и в) указаны в элементах независимы; б) все цепи протекают как внутри, так и в связях между ними являются однородно-структурными объектами и однородно замкнутыми, при которых один или более входов элементов или это выходы рассматриваются как имеющие постоянное значение, соответствующее логическому значению 0 или 1.

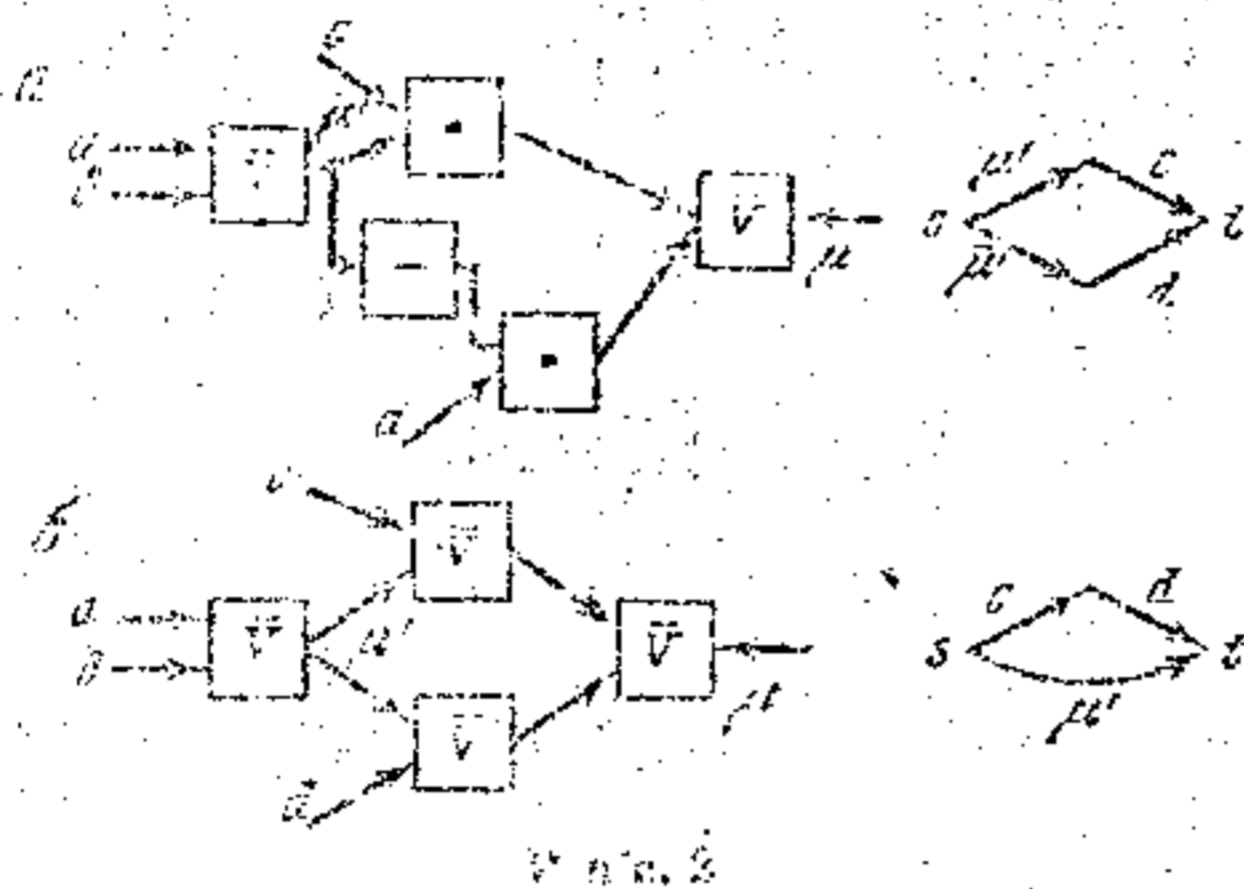


Рис. 2

Анализированная сеть (например, сеть, изображенную на рис. 2), можно заметить, что в таких сетях могут существовать несправности, соответствующие обрывам ребер, коротким замыканиям ребер, обрывам и коротким замыканиям в различных вершинах сети на полюс s . Если в схеме имеется цепи (рис. 2), соответствующие, когда на сети замыкаются вершины j на полюс s , то такая несправность может быть обнаружена проверками на короткое замыкание с помощью сетей H , Z . Эта несправность эквивалентна

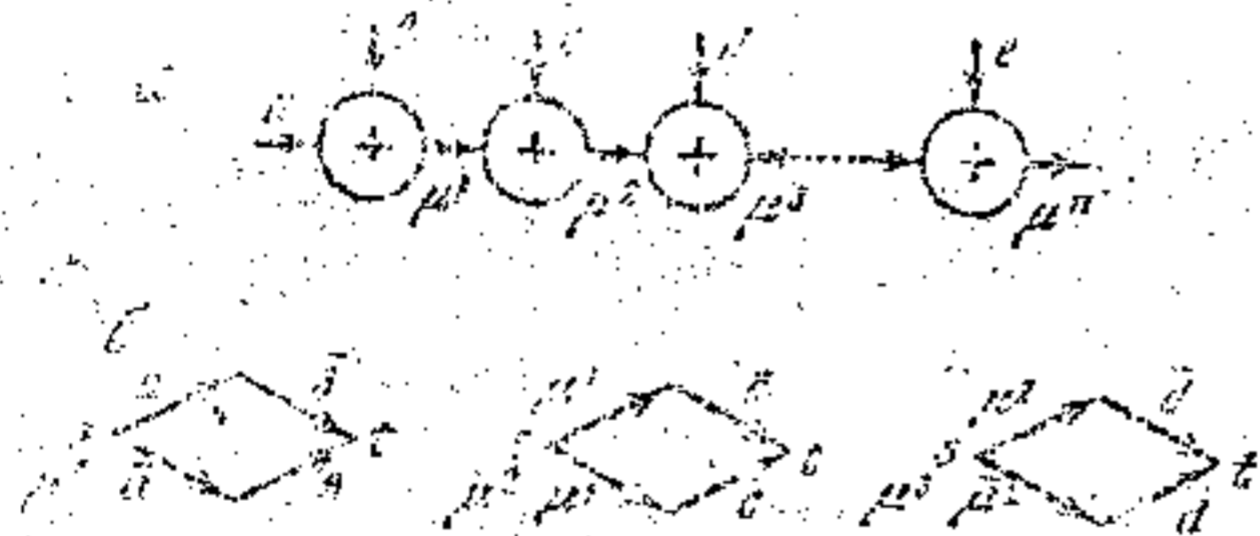


Рис. 3

замыканием вершины j на полюс s , т. е. образованию «неуправляемой» цепи от вершины j до вершины s , в которую существует хотя бы одно сечение Z (рис. 3). Ветером отсюда вершины j и полюсу s , то, проверив сеть по различным ребрам, входящим в Z , можно обнаружить незамкнутую цепь от j до s и тем самым определить замыкание между j и s . Учитывая сказанное выше и результаты работы [3], можно утверждать, что по сети G (рис. 3) можно найти минимальные и максимальные по числу наборов тесты для схем.

Доказательство данного утверждения опустим, однако отметим интуитивно с точки зрения тестов включения выделенного подграфа G^* (a, b)

в оставшихся подграфах G^k ($k=1, \dots, n$). Оба случая могут рассматриваться как частные случаи (рис. 2, б) единичного подграфа от исходной матрицы A по исходной вершине и ориентации по формуле (рис. 2, б) различно. Рассмотрим ниже приведенные примеры первого случая для построения G^k для всех элементов на полуинтервале (рис. 3, д). Отметим, что сейчас мы рассматриваем рис. 3, с, поэтому показав, что данные экспериментальные тесты для всей линейки несут информацию равную 4.

3. Рассмотрим теперь процесс нахождения тестов для комбинационных схем со многими выходами. Нахождение тестов для тестов (рис. 2, б) производится в следующей последовательности: 1 — производится отсечение вершин, из которых выходит более одного ребра в графе G (рис. 2, б); 2 — из выделенных подграфов строятся соответствующие подсети. Подсетями (сети для соответствующих подсетей); 3 — после получения тестов производится складывание подсетей для всех выходящих вершин (рис. 2, б) может быть использован следующий алгоритм. Каждому набору соответствующих вершин в некотором графе G две вершины такого графа соединяются, если соответствующие им наборы соединяются. Таким образом производится вычисление минимального числа подграфов, содержащих заданный вес вершины графа; 4 — сеть G^k (G, G^k) отображающая некоторую схему, описывается матрицей цепей путей A^k и матрицей единиц A^k . По матрице A^k находится тест для проверки схемы на образ, по матрице A^k — тест для контроля схемы на порожек замкнутых. Для построения минимального проверочного теста необходимо найти минимальное количество строк матрицы A^k для нахождения единичного теста (единичный тест — подмножество строк для каждой из матриц, чья строка единичных элементов образующих, эти подмножества, не совпадая и не содержась друг в другом столбца).

Наиболее просто матрицы A^k и A^k строятся для схем, реализованных в базисах И — НЕ, ИЛИ — НЕ, И, ИЛИ, НЕ и их комбинаций (структурные деревья). В этом случае матрица цепей строится по алгоритму, в котором входным буквам комбинационной схемы, каждая буква является элементом, входит в матрицу A^k либо без изменения, если число входов равно 1, либо число элементов до входного элемента путем, либо инверсия (булева функция) число инверторов от входного элемента до выходного элемента. Матрица A^k строится аналогично по функции, двойственной к функции $f(a_1, a_2, \dots, a_n)$.

Если структура графа G (a, τ) отличается от структуры дерева, то методом отсечений граф G (a, τ) разбивается на подграфы (рис. 2, б), в которых рассмотренный выше способ находит необходимые тесты. Найденные для отдельных подграфов тесты включаются для получения теста для всего графа (всей схемы).

ЛИТЕРАТУРА

1. В. В. Данилов, М. Г. Корняцкий, З. С. Москалец. Об ориентации тестов для направленных графов. — Изв. ИТУ, 1968, вып. 69.
2. В. В. Данилов, М. Г. Корняцкий, З. С. Москалец. Тесты для нелинейных комбинационных схем. — АИТ, 1970, № 3.
3. I. P. Roth. Diagnosis of automatic failures: a calculus and a tactic. — IBM J. Res. and Developm., 1966, v. 10, № 3.
4. D. B. Armstrong. On finding a nearly minimal set of fault detection tests for combinational logic nets. — IEEE Trans. Electron. Comput., February 1969.